

Guide d'installation rapide

Politec Sandor, Parvis, Mana



Contenu

1 introduction.....	3
1.1 Conseils Guide étape par étape pour l'installation d'une barrière infrarouge.	3
1.2 Exemple de schéma TX->RX	3
2 Le kit Mana et Parvis 230V du bloc d'alimentation PS01B.....	4
3 Le terminal MES 9C.....	5
4 L'unité de commande MES 9012	6
5 Synchronisation	7
6 Commutateur DIP Réglages de l'unité de commande MES 9012	8
6.1 Commutateur DIP MES 9012 (12)	8
6.2 Commutateur MES 9012 Dip 2x4 (2 petits) et fonction Synchronisation filaire et optique.	9
6.2.1 Synchronisation Filaire	9
6.2.2 Synchronisation optique.....	9
7 Barrières d'alignement	10

1 introduction

Il s'agit d'un guide d'installation rapide pour le montage des barrières infrarouges Sandor, Parvis et Mana. Dans ce document, les connexions et les réglages des commutateurs sont expliqués.

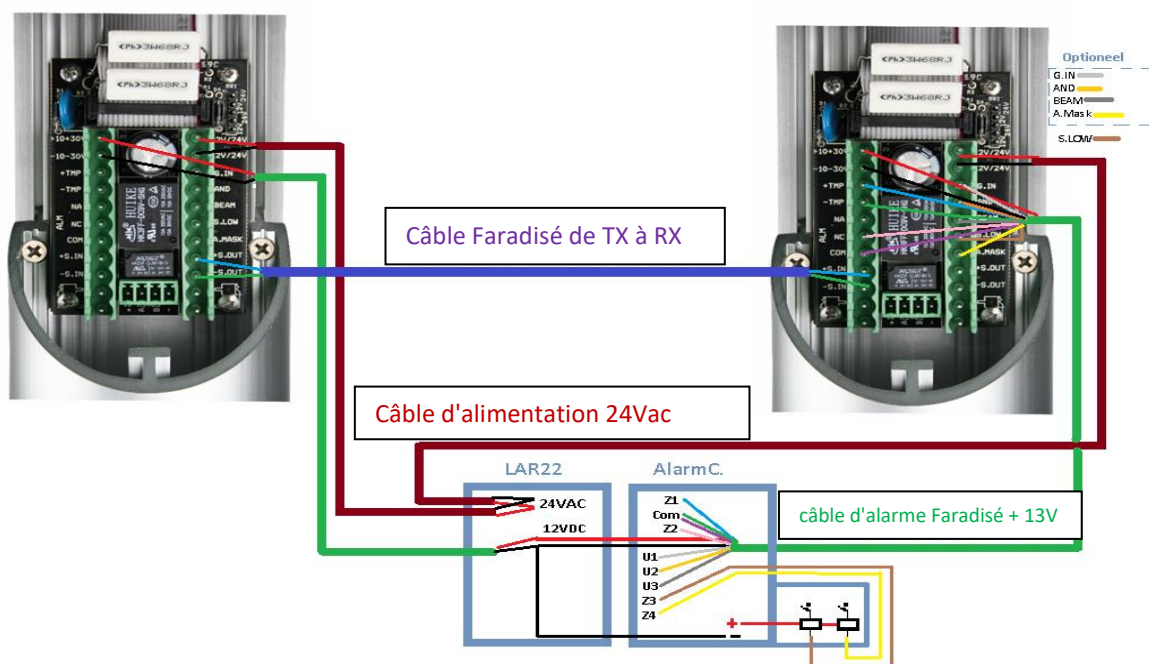
À condition que tout le câblage soit installé dans les barrières infrarouges de manière respectable, comme nous l'avons conseillé

1.1 Conseils Guide étape par étape pour l'installation d'une barrière infrarouge.

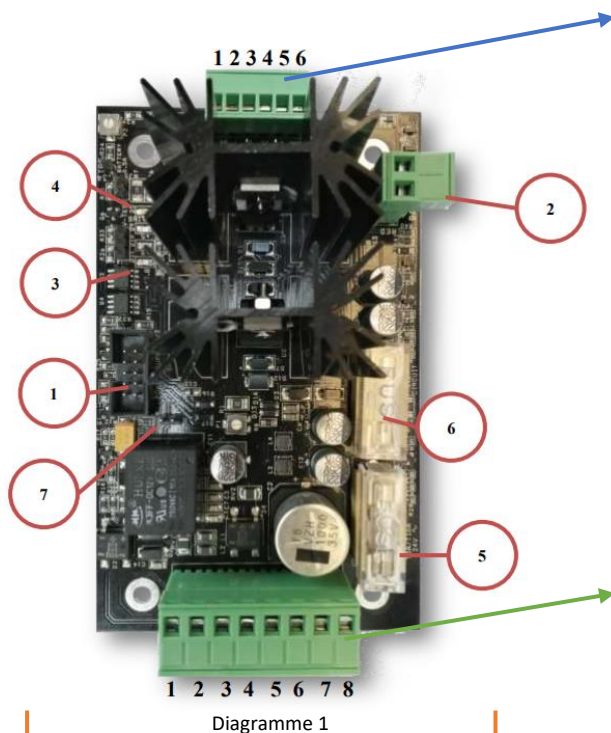
- Respectez les distances correctes Sandor 100m, Parvis 100m, Mana 100 ou 250m. Respectez les applications correctes de la barrière infrarouge (consultez le manuel complet) L'installation de la barrière infrarouge doit être correctement fixée en utilisant un POB30 ou des supports de fixation au mur Nous recommandons d'utiliser les câbles corrects (consultez le manuel complet)
- Pour le 10-30VDC, on utilise l'alimentation LAR22 Politec ou une alimentation avec la même capacité ou les mêmes propriétés.
- Avec un Mana et Parvis, nous conseillons de fermer le dessous où les câbles entrent !
- Lorsque vous fermez les barrières infrarouges, assurez-vous qu'aucun câble cellulaire ou autre n'est coincé entre le couvercle.
- Nous vous conseillons d'utiliser la synchronisation filaire !

1.2 Exemple de schéma TX->RX

Ci-dessous un exemple de câblage avec un arrangement 4TX et 4RX

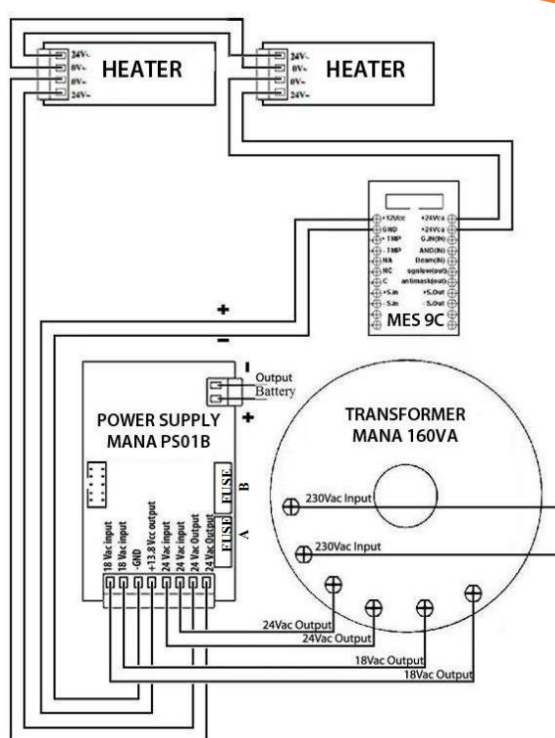


2 Le kit Mana et Parvis 230V du bloc d'alimentation PS01B



Bornes de connexion par le haut (6) schéma 1		
1	GND	Tension négative GND
2	T	Test la batterie. En appliquant 5V, vous pouvez vérifier si la batterie a la tension de sortie >11.4Vdc.
3	B	Sortie d'impédance élevée si la tension fournie par la batterie est de <11,4 Vcc. Sortie 120Ω si la tension de la batterie est > 11.4Vdc.
4	15	Sortie à haute impédance si la tension fournie par l'alimentation est de <12,4 Vcc.
5	24	Impédance de sortie élevée si la tension fournie par le transformateur sur les bornes est de « 24Vin » <18Vac. Sortie 120Ω si la tension fournie par l'alimentation> est de 12,4 Vcc.
6	NF	Non connecté

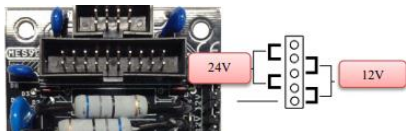
En dessous des bornes de connexion (8) schéma 1	
1-2	19Vac Connexion du transformateur
3-4	13.8Vdc sortie pour Barrières
5-6	24Vac Connexion du transformateur
7-8	24Vac Sortie pour appareils de chauffage



Bloc d'alimentation PS01B schéma de nombres cerclés rouges 1		
1	Connexion électrique circuit TX de RX	Connectez le câble au connecteur d'alimentation de la carte de circuit imprimé MW TX ou MW RX
2	Batterie	Connectez la batterie avec un câble bifilaire rouge/noir.
3	Cavalier V-Test	Placer en position 1-2 pour activer l'alimentation LED 5V 9V, 13.8 V. La 4 ^{ème} LED appelée « Secteur » est toujours allumée lorsque la carte est alimentée par le transformateur, il est éteint si la batterie a un conflit
4	0,5 Un cavalier de batterie	Insérez le cavalier si vous utilisez des piles de 7 Ah ou plus.
5	Fusible chauffant	T5 Ampère
6	Système de fusibles TX en RX circuits	T0.8 Ampère
7	Cavalier 7	Commute la tension d'alimentation 24Vac pour les éléments chauffants quelle que soit la température mesurée dans la barrière.

3 Le terminal MES 9C

L'unité **Terminal** dans le Parvis, Sandor, Mana est située **au bas de** la Beamtower.

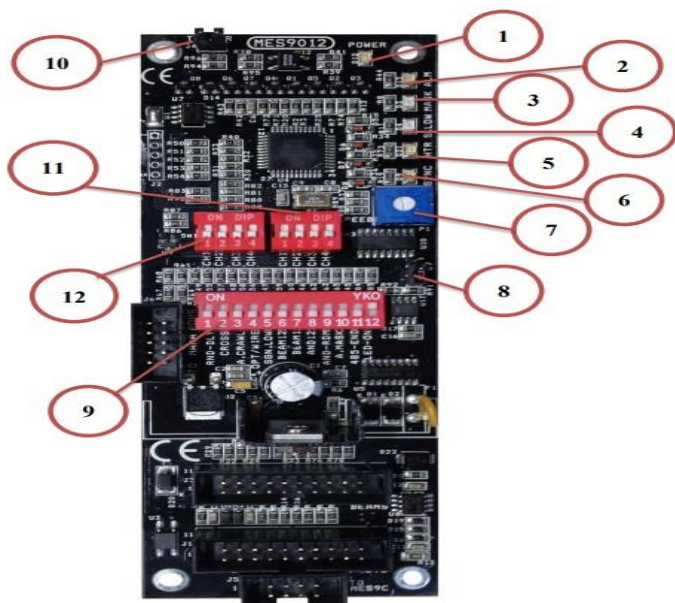


Remarque : Cavalier 12-24V AC pour chauffage.

Par défaut : 24V AC pour le chauffage

1	Pos	+ 10 – 30Vdc	12	12/24 Vac	Alimentation du chauffage
2			13	12/24 Vac	
3	TMP	Contact anti-sabotage	14	G IN	Nég. annule 1min Rayon
4			15	AND	+12V RX1+RX2 0V Aléatoire
5	NA	NO Contact d'alarme	16	BEAM	+12V RX1 off 0V RX1+RX2 off
6			17	S.LOW	Négatif OC en raison du brouillard
7			18	A.Mask	OC négatif en raison du masquage
8	+ S IN	Positif entrée sync TX->RX	19	+ S OUT	Positif sortie sync TX->RX
9			20		
		Entrée négative sync TX->RX			Sortie négative sync TX->RX
10		Non utilisé	21		Non utilisé
11		Non utilisé	22		Non utilisé

4 L'unité de commande MES 9012



Dans le Parvis, Sandor, Mana **se trouve au sommet** de la Beamtower

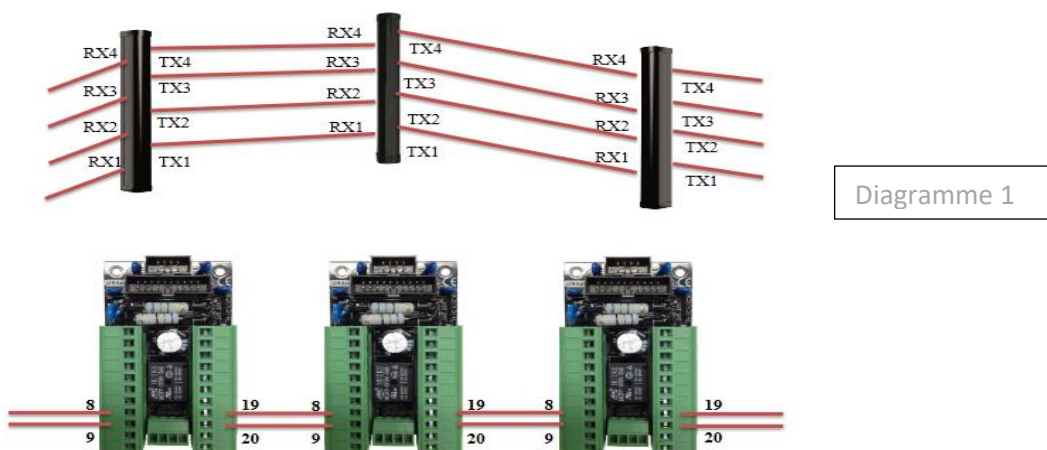
	Annexe n°.	LED	Fonction ON	Fonction OF
1	Alimentation LED	Rouge	État normal	Pas d'alimentation disponible
2	Alarm LED (ALM)	Rouge	Alarme d'état en cas d'interruption	La LED doit être éteinte au repos, pas d'interruption
3	Anti-Masking LED (MASK)	Vert	Présence de signaux infrarouges modulés indésirables provenant d'une autre source	Le LED doit être éteint au repos
4	Disq. LED (S.Low)	Vert	Faible niveau de signaux, en raison du brouillard, de la pollution,...	Le LED doit être éteint au repos
5	Chauffage LED (HTR)	Jaune	Chauffage allumé à température inférieure à 17°C	Led moet uit staan bij inwendige temperatuur tussen 17°C en 22°C
6	Sync LED (SYNC)	Jaune	Activé et clignotant très rapidement, cela indique le bon fonctionnement du câblage et de la synchronisation entrante et sortante.	Erreur de synchronisation, vérifiez le câblage et l'alimentation !
7	Potentiomètre	Alarme de réponse temporelle	Rotation dans le sens des aiguilles d'une montre de 50msec à 500msec, temps de retard relais d'alarme à la rupture de la barrière.	
8	Disqualification de vitesse	J7	Note. : (J7) = Disqualification -> À 90% des barrières 2x perturbées, la sortie s'allume, lors du déplacement Jumper 7 Activera la sortie à 90% à 1x barrière.	
9	Commutateur 12			
10	Sabotage			
11	Commutateur TX			
12	Commutateur RX			

5 Synchronisation

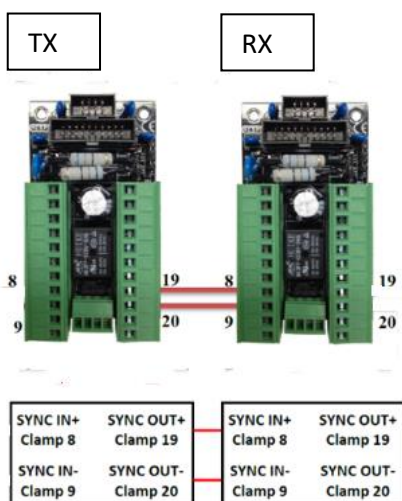
Câble d'alarme blindé 6x ou 4x 0.22mm² ! Connectez le blindage de câble à **GND!**

Note -> Sync. Toujours se connecter de TX à RX. ([annexe 1](#))

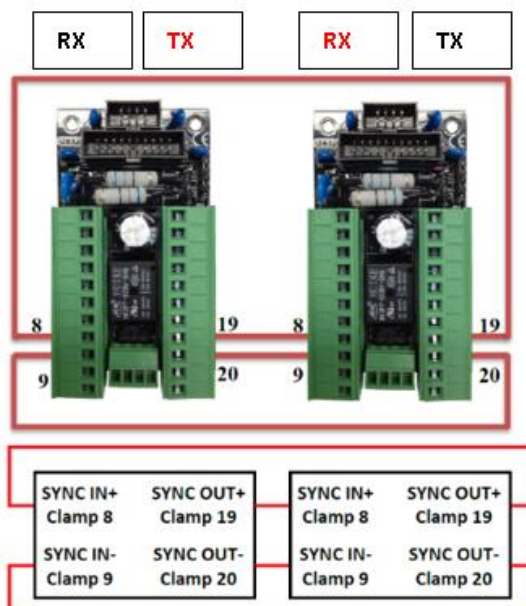
Attention : Voir l'exemple du diagramme 2. Une configuration avec une entrée RX à gauche seulement et une entrée TX à droite seulement, alors au niveau de la Beamtower TX, la LED Sync sera éteinte. Si vous voulez éteindre la LED d'alarme dans le Beamtower TX, vous devez régler tous les dipswitches RX dans le Beamtower TX sur ON. La LED du Beamtower TX droit sera alors éteinte, et le relais d'alarme sera également désactivé.



RX & TX



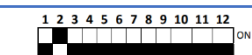
RX/TX & RX/TX



6 Commutateur DIP Réglages de l'unité de commande MES 9012

6.1 Commutateur DIP MES 9012 (12)

DIP	Nom	Fonction	
1	RND DLY Of Heater test	En mode ON, l'alarme est générée de temps en temps avec un délai aléatoire allant de 0 à 1 seconde. Cette fonctionnalité sert à confondre et tromper l'intrus sur le système de détection DE Test de chauffage : Allumez le DIP1 OU 3 fois pour allumer les appareils de chauffage pendant 20 minutes.	
2	CROSSING	ON pour franchir les barrières (voir schéma 1 en bas)	
3	A.CRAWL	En position ON, il a le fonctionnement « normal » de la barrière, réglé sur la position OFF est activé à « ANTI CRAWLING » signifie que la détection du rayon RX1 pendant au moins 2 secondes. provoque une alarme, qu'elle ait été précédemment définie sur OR ou AND.	
4	SYNC	ON Synchronisation optique OFF Synchronisation câblée (voir 8.2)	
5	DISQ	disqualification (avec au moins deux barrières détectant un signal faible). Brouillard, neige, pollution ,... !	
6	BEAM OFF 1 + 2	on ON désactivera l'adresse (barrière) 1 et 2.	Nous pouvons également y parvenir en appliquant 0V à la borne Beam du PCB inférieur MES9C.DIP6 OFF
7	BEAM OFF 1	Sur ON, l'adresse (barrière) désactivera 1.	Nous pouvons également y parvenir en appliquant 12V à la borne Beam du PCB inférieur MES9C. Dip7 OFF
8	AND 1 + 2	En position ON, on obtient la fonction ET des deux premières barrières, donc... que les deux doivent être interrompus pour générer la condition d'alarme. Utile pour les petits animaux ou les herbes hautes.	Nous pouvons également y parvenir en appliquant 12V à la borne AND du circuit imprimé inférieur MES9C. Dip8 OFF
9	AND RND	ON garantit qu'au moins deux barrières doivent toujours être interrompues pour générer une alarme. Peu importe lesquels, ils peuvent être 1 et 3 ou 2 et 3 ou 1 et 4 ou.....	Nous pouvons également y parvenir en appliquant 0V à la borne AND de la carte inférieure MES9C. Dip9 OFF
10	ANTIMASK	En position ON, la fonction ANTIMASQUAGE doit être activée (ANTIMASK active la sortie sur la borne MES9C. (ex. : cause d'autres influences Beam ou infrarouge)	
11	CLOSE RS485	En position ON, la communication RS485 se ferme.	
12	LEDS	En position ON, les LEDS sont actives	



Schema 1 : Dip 2 ON Crossing

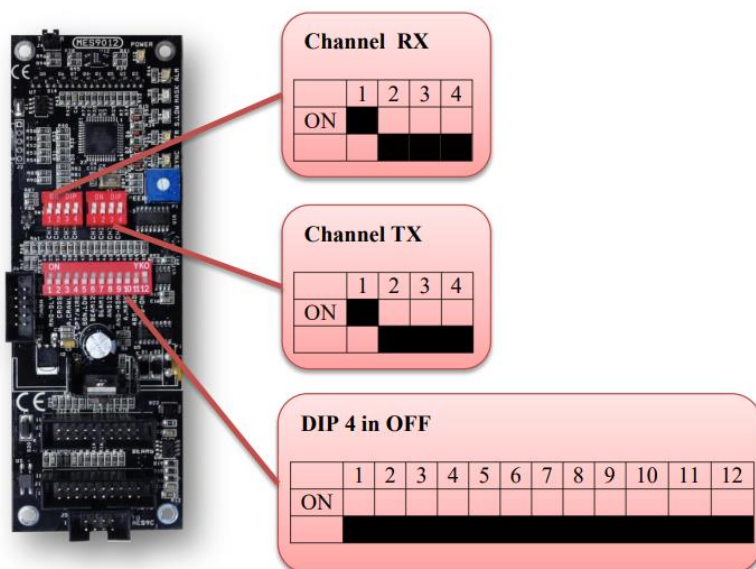


Note : 15m est la distance minimale entre les pôles !



6.2 Commutateur MES 9012 Dip 2x4 (2 petits) et fonction Synchronisation filaire et optique.

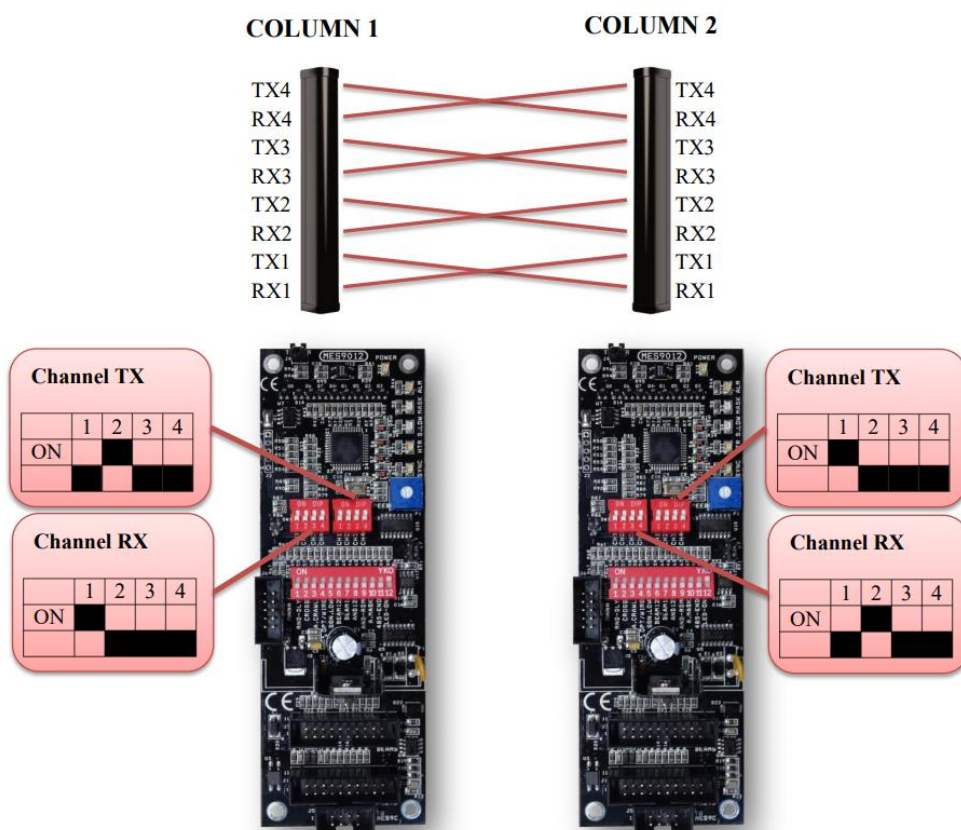
6.2.1 Synchronisation Filaire



Filaire

Pour une synchronisation filaire, réglez le DIP 4 OF sur le 12dip et sur tous les autres beamtowers où un TX et RX sont présents.

6.2.2 Synchronisation optique



Optique

Pour la synchronisation optique, placez DIP 4 ON sur le 12dip et avec toutes les autres tours de faisceau où un TX et un RX sont présents. Définissez un canal de synchronisation distinct pour chaque colonne pour RX small dip et TX Small dip comme dans l'exemple pour n'avoir aucune influence des autres émetteurs TX.

7 Barrières d'alignement

- Tous les commutateurs DIP sur les cellules elles-mêmes sont corrects d'usine, aucune modification n'est nécessaire. Seul le commutateur DIP 7 peut être modifié pour éteindre les LED sur les cellules AIR elles-mêmes.
- Après la mise sous tension, vous pouvez savoir que la synchronisation câblée est correcte grâce au clignotement très rapide de la LED de synchronisation jaune. La tension minimale sur le poteau lui-même est de 12V, à des tensions inférieures le réglage peut échouer, des alarmes intempestives sont alors possibles.
- Ensuite, nous devons aligner les cellules en appuyant d'abord sur le bouton de test de la cellule d'émission (TX) jusqu'à ce que la LED orange s'allume en continu, puis nous passons à la cellule de réception (RX) en appuyant également sur le bouton de test jusqu'à ce que la LED orange s'allume. La cellule réceptrice commencera alors également à émettre un signal sonore. Une pulsation signifie que la cellule n'est pas correctement alignée. L'idée est maintenant d'ajuster la cellule d'émission et/ou de réception dans les plans **horizontal et vertical** de façon à obtenir un bip continu.

- Ensuite, nous pouvons affiner les réglages.
- Une fois que le bip continu est là, nous plaçons un filtre fermé sur la cellule d'émission, le bip continu doit rester continu à ce moment-là, s'il recommence à pulser, cela signifie que l'alignement n'est pas correct à 100%. Lorsque l'alignement est correct, il faut appuyer sur le bouton de test de la cellule d'émission et de réception jusqu'à ce que la LED orange s'éteigne. Nous allons suivre cette procédure pour toutes les cellules du pôle. Avec la lentille, l'alignement devrait toujours buzzer en continu.



Note : Fixation à vis des cellules après réglage n'oubliez pas !

- Lorsque les étapes ci-dessus ont été effectuées correctement et que personne ne se trouve entre les poteaux, la LED d'alarme sur la carte principale en haut (MES9012) s'éteint. L'interruption d'un faisceau allume la LED d'alarme et active le relais d'alarme. L'alarme est toujours générée dans le poste avec les cellules de récepteur.
- Sur le PCB principal MES9012 nous trouvons un potentiomètre, lorsque nous le tournons dans le sens inverse des aiguilles d'une montre jusqu'au bout, nous allons avoir besoin d'une coupure de faisceau de 500 millisecondes pour obtenir une alarme. À ce stade, nous allons détecter un marcheur, nous n'allons pas détecter quelqu'un qui fait un sprint. Si nous tournons le potentiomètre dans le sens des aiguilles d'une montre jusqu'à la fin, nous allons régler notre vitesse de réponse à 50 millisecondes, à ce stade, un sprinter sera également détecté. Notez que cela rend le système extrêmement sensible. Par défaut, la vitesse de réaction est fixée à 250 millisecondes.